

# Algoritmi Euristici

Corso di Laurea in Informatica e Corso di Laurea in Matematica

Roberto Cordone

DI - Università degli Studi di Milano



- Lezioni: **Lunedì 13.30 - 15.30 in Aula G30**  
**Giovedì 13.30 - 15.30 in Aula G30**
- Ricevimento: **su appuntamento**
- Tel.: **02 503 16235**
- E-mail: **[roberto.cordone@unimi.it](mailto:roberto.cordone@unimi.it)**
- Web page: **<http://homes.di.unimi.it/~cordone/courses/2018-ae/2018-ae.html>**

# Efficacia di un algoritmo euristico

Un algoritmo euristico è utile se è

- ① **efficiente**: “costa” molto meno di un algoritmo esatto
- ② **efficace**: fornisce “spesso” una soluzione “vicina” a quella corretta

Ora parliamo dell'**efficacia di un algoritmo euristico**:

- vicinanza della soluzione ottenuta a quella ottima
- frequenza di ottenimento della soluzione ottima

che si possono ovviamente combinare in una

- **distribuzione di frequenze di soluzioni più o meno vicine all'ottimo**

L'efficacia di un algoritmo euristico può essere sottoposta ad

- **analisi teorica (a priori)**: dimostrare che l'algoritmo fornisce soluzioni con una data garanzia di qualità, sempre o con una data frequenza
- **analisi sperimentale (a posteriori)**: misurare le prestazioni dell'algoritmo su un campione di istanze di benchmark

# Efficacia di un algoritmo euristico

L'efficacia di un algoritmo euristico di ottimizzazione  $A$  si misura con la differenza tra i valori della soluzione euristica  $f_A(I)$  e ottima  $f^*(I)$

- differenza assoluta:

$$\tilde{\delta}_A(I) = |f_A(I) - f^*(I)| \geq 0$$

Si usa di rado, perché dipende dall'unità di misura dell'obiettivo

- differenza relativa:

$$\delta_A(I) = \frac{|f_A(I) - f^*(I)|}{f^*(I)} \geq 0$$

È frequente nell'analisi sperimentale (*spesso espressa in percentuale*)

- rapporto di approssimazione:

$$\rho_A(I) = \max \left[ \frac{f_A(I)}{f^*(I)}, \frac{f^*(I)}{f_A(I)} \right] \geq 1$$

È frequente nell'analisi teorica: si usa la prima forma per i problemi di minimo, la seconda forma per i problemi di massimo

Come per la complessità, puntiamo a una misura sintetica, non legata a  $I$

# Analisi teorica (nel caso pessimo)

Come per la complessità, cominciamo valutando il caso pessimo

La differenza tra soluzione euristica e ottima è in generale illimitata, ma per alcuni algoritmi è limitata:

- **approssimazione assoluta:**

$$\exists \tilde{\alpha}_A \in \mathbb{N} : \tilde{\delta}_A(I) \leq \tilde{\alpha}_A \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}$$

Un esempio (raro) è l'algoritmo di Vizing per l'*Edge Coloring* ( $\tilde{\alpha} = 1$ )

- **approssimazione relativa:**

$$\exists \alpha_A \in \mathbb{R}^+ : \rho_A(I) \leq \alpha_A \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}$$

Il fattore  $\alpha_A$  ( $\tilde{\alpha}_A$ ) si dice **garanzia di approssimazione** relativa (assoluta)

In generale, la garanzia dipende dalla dimensione dell'istanza

$$\rho_A(I) \leq \alpha_A(n) \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}_n, n \in \mathbb{N}$$

ma, contrariamente all'efficacia, per l'efficienza può anche non dipenderne

# Come ricavare una garanzia di approssimazione?

Per un problema di minimizzazione, si vuole dimostrare che

$$f_A(I) \leq \alpha f^*(I) \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}$$

- 1 si trova un modo per costruire una **stima per difetto**  $LB(I)$

$$LB(I) \leq f^*(I) \quad I \in \mathcal{I}$$

- 2 si trova un modo per costruire una **stima per eccesso**  $UB(I)$ ,  
che sia **legata a**  $LB(I)$  **da un coefficiente**  $\alpha$  (oppure  $\alpha(n)$ )

$$UB(I) = \alpha LB(I) \quad I \in \mathcal{I}$$

- 3 si trova un **algoritmo**  $A$  la cui soluzione non è peggiore di  $UB(I)$

$$f_A(I) \leq UB(I) \quad I \in \mathcal{I}$$

Quindi  $f_A(I) \leq UB(I) = \alpha LB(I) \leq \alpha f^*(I)$ , per ogni  $I \in \mathcal{I}$

$$f_A(I) \leq \alpha f^*(I) \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}$$

Ovviamente  $\alpha$  dipende in qualche modo dall'algoritmo  $A$

# Un algoritmo 2-approssimato per il VCP

Dato un grafo non orientato  $G = (V, E)$  si cerca il sottoinsieme di vertici di cardinalità minima tale che ogni lato del grafo vi incida

Si dice **matching** un insieme di lati non adiacenti fra loro

**Matching massimale** è un matching tale che qualsiasi altro lato del grafo è adiacente a un lato del matching

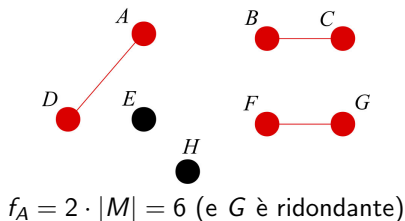
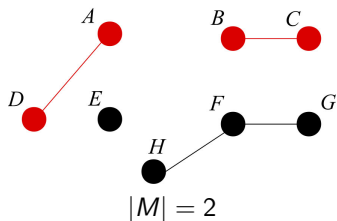
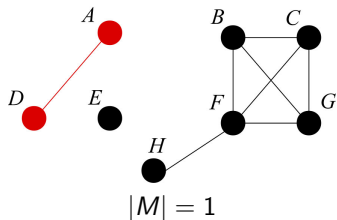
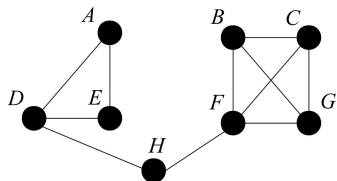
Algoritmo del matching:

- 1 Si costruisce un **matching massimale**  $M \subseteq E$ ,  
cioè tale che ogni altro lato di  $E$  è adiacente a un lato di  $M$   
*Basta scorrere i lati scartando quelli adiacenti ai lati già presi*
- 2 L'**insieme dei vertici estremi dei lati del matching** è una soluzione

$$x_A := \bigcup_{(u,v) \in M} \{u, v\}$$

e si può migliorare eliminando i vertici ridondanti

# Esempio



La soluzione ottima è  $f^* = 5$

L'algoritmo del matching è 2-approssimato

- 1 La cardinalità del matching  $M$  è una stima per difetto  $LB(I)$ 
  - la cardinalità di una copertura ottima per qualsiasi sottoinsieme di lati  $E' \subseteq E$  non supera quella di una copertura ottima per  $E$

$$|x_{E'}^*| \leq |x_E^*|$$

(coprire tutti i lati costa di più che coprire solo i lati del matching)

- la copertura ottima di un matching  $M$  ha cardinalità  $|M|$   
(per ogni lato del matching basta e occorre un vertice diverso)
- 2 Includendo entrambi i vertici di ogni lato del matching si ottiene
  - una stima per eccesso (copre sia il matching sia i lati adiacenti)
  - di valore  $UB(I) = 2LB(I)$  (due vertici diversi per ogni lato)
- 3 L'algoritmo del matching dà soluzioni di valore  $f_A(I) \leq UB(I)$   
(scremando i vertici ridondanti, se ve ne sono)

Ne deriva che  $f_A(I) \leq 2f^*(I)$  per ogni  $I \in \mathcal{I}$ , cioè  $\alpha_A = 2$



## ... and the bound is tight!

Per costruzione, il fattore  $\alpha_A$  non lega  $f_A(I)$  e  $f^*(I)$ , ma  $UB(I)$  e  $LB(I)$

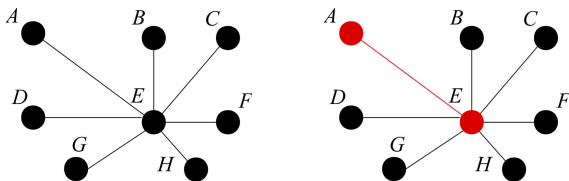
Il rapporto di approssimazione  $\rho_A(I)$  spesso è molto migliore di  $\alpha_A$

Esistono istanze  $\bar{I}$  per cui  $f_A(\bar{I}) = \alpha_A f^*(\bar{I})$ ? Che caratteristiche hanno?

Lo studio di queste istanze serve a

- valutare se sono rare o frequenti
- introdurre modifiche *ad hoc* per migliorare l'algoritmo

La tipica espressione *and the bound is tight* introduce in letteratura la presentazione di istanze per cui vale il caso pessimo



Se si rimedia a tutti i casi pessimi, l'approssimazione migliora

# Schemi di approssimazione

Per i problemi  $\mathcal{NP}$ -difficili

- un algoritmo  $A$  esatto offre l'approssimazione ideale ( $\tilde{\alpha}_A = 0$ ,  $\alpha_A = 1$ ) ma con complessità  $T_A$  esponenziale
- un algoritmo approssimato offre un'approssimazione peggiore ( $\tilde{\alpha}_A > 0$ ,  $\alpha_A > 1$ ), ma può avere complessità  $T_A$  polinomiale

Talvolta è possibile trovare diversi **compromessi fra efficienza ed efficacia**

- **fattori di approssimazione via via migliori:**  $\alpha_{A_1} < \dots < \alpha_{A_r}$
- **complessità computazionali via via crescenti:**  $T_{A_1} > \dots > T_{A_r}$

**Schema di approssimazione** è un algoritmo  $A$  parametrico con  $\alpha$  a piacere

$$T_{A_\alpha} \in O(f(n, \alpha)) \text{ per ogni } \alpha \in [1; +\infty)$$

Uno schema di approssimazione può essere

- **polinomiale** se  $f(n, \alpha)$  è un polinomio in  $n$  per ogni  $\alpha$  fissato
- **pienamente polinomiale** se  $f(n, \alpha)$  è un polinomio in  $n$  e in  $1/\alpha$

# Inapprossimabilità

Esistono **problemi non approssimabili**, per i quali  
l'unico algoritmo approssimato è un algoritmo esatto

Ad es., il *TSP* ha istanze  $\bar{I}$  non approssimabili:

- $G$  completo
- $c_{ij} = 0$  per  $(i, j) \in A_0 \subset A$
- $c_{ij} = 1$  per  $(i, j) \in A \setminus A_0$

Quanto vale l'ottimo?

$$\begin{cases} f^*(\bar{I}) = 0 & \text{se } A_0 \text{ contiene un ciclo orientato hamiltoniano} \\ f^*(\bar{I}) \leq 1 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Infatti, nel secondo caso la soluzione ottima contiene almeno un arco  $\notin A$   
Supponiamo che un algoritmo  $A$  polinomiale offra una garanzia  $\alpha$

$$f_A(I) \leq \alpha f^*(I) \quad \forall I \in \mathcal{I}$$

Ma allora  $f^*(\bar{I}) = 0 \Leftrightarrow f_A(\bar{I}) = 0$  ( $A$  trova l'ottimo!)

Se c'è un ciclo hamiltoniano nel sottografo  $G(N, A_0)$ ,  $A$  lo trova,  
risolvendo un problema  $\mathcal{NP}$ -completo: dunque  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$ !

# Il TSP con disuguaglianza triangolare

Un problema non approssimabile può contenere problemi approssimabili

Consideriamo il TSP con le ipotesi aggiuntive (frequenti in pratica) che

- che il grafo  $G = (N, A)$  sia completo
- la funzione  $c$  sia simmetrica e goda della disuguaglianza triangolare

$$c_{ij} = c_{ji} \quad \forall i, j \in N \quad \text{e} \quad c_{ij} + c_{jk} \geq c_{ik} \quad \forall i, j, k \in N$$

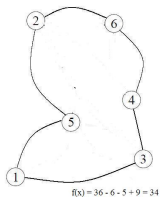
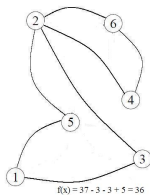
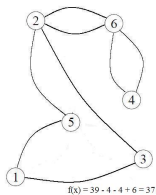
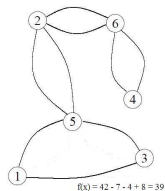
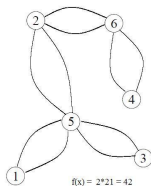
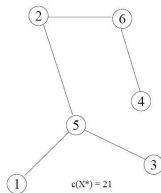
Algoritmo del doppio albero

- 1 Consideriamo il grafo completo non orientato corrispondente a  $G$
- 2 Costruiamo un albero ricoprente di costo minimo  $T^* = (N, X^*)$
- 3 L'insieme  $x$  degli archi di  $G$  corrispondenti ai lati di  $X^*$  forma un ciclo orientato che passa per ogni nodo, in generale più volte
- 4 Finché ci sono nodi con più di un arco uscente ed entrante
  - si sceglie un nodo qualsiasi  $j$  e una coppia di archi  $(i, j)$  e  $(j, k)$  in  $x'$
  - si sostituisce la coppia di archi con l'arco diretto

$$x := x \setminus \{(i, j), (j, k)\} \cup \{(i, k)\}$$

# Esempio

	1	2	3	4	5	6
1	-	9	8	9	7	9
2	9	-	6	5	4	3
3	8	6	-	9	4	6
4	9	5	9	-	8	3
5	7	4	4	8	-	5
6	9	3	6	3	5	-



L'algoritmo del doppio albero è 2-approssimato

- 1 il costo dell'albero ricoprente minimo è una stima per difetto  $LB(I)$ 
  - togliendo un arco a un ciclo hamiltoniano si ottiene un cammino hamiltoniano meno costoso
  - un cammino hamiltoniano è un particolare albero ricoprente
- 2 sostituendo ogni lato dell'albero con due archi opposti si ottiene
  - una stima per eccesso (è un cammino hamiltoniano)
  - di valore  $UB(I) = 2LB(I)$  (due archi sostituiscono ogni lato)
- 3 l'algoritmo del doppio albero dà soluzioni di valore  $f_A(I) \leq UB(I)$   
(sostituendo due archi consecutivi con uno diretto il costo cala)

Ne deriva che  $f_A(I) \leq 2f^*(I)$  per ogni  $I \in \mathcal{I}$ , cioè  $\alpha_A = 2$

Il criterio del caso pessimo è brutale, come nella misura della complessità: vi sono algoritmi con prestazioni spesso buone, ma talvolta cattive

Le vie alternative sono simili a quelle usate per studiare la complessità

- **parametrizzazione**: introdurre fattori di approssimazione che dipendono da parametri caratteristici dell'istanza
- **studio del caso medio**: introdurre una distribuzione di probabilità sulle istanze e valutare il valore atteso del fattore di approssimazione  
(*l'algoritmo potrebbe avere prestazioni cattive solo su istanze rare*)

ma ce n'è un'altra

- **randomizzazione**: l'algoritmo esegue operazioni che non dipendono solo dai dati, ma anche da numeri pseudocasuali
  - **il risultato dell'algoritmo diventa una variabile casuale**
  - la complessità potrebbe diventarlo, ma di solito non cambia  
(*però si può rieseguire l'algoritmo indefinitamente, alimentandolo con sequenze pseudocasuali diverse*)

# Algoritmi approssimati randomizzati

Per un algoritmo  $A$  randomizzato,  $f_A(I)$  e  $\rho_A(i)$  sono variabili aleatorie

Un **algoritmo randomizzato approssimato** ha **rapporto di approssimazione** il cui valore atteso è limitato da una costante

$$E[\rho_A(I)] \leq \alpha_A \text{ per ogni } I \in \mathcal{I}$$

Prendiamo il *Max-SAT*: data una CNF, si trovi un assegnamento di verità alle variabili logiche che soddisfi un insieme di formule di peso massimo

Algoritmo puramente casuale:

Ad ogni variabile  $x_j$  ( $j = 1, \dots, n$ ) si assegna

- valore *Falso* con probabilità  $1/2$
- valore *Vero* con probabilità  $1/2$

*Qual è il valore atteso della soluzione?*



# Approssimazione randomizzata per il *Max-SAT*

Sia  $\mathcal{C}_x \subseteq \{1, \dots, m\}$  l'insieme delle formule soddisfatte dalla soluzione  $x$

Il valore dell'obiettivo  $f(x)$  è il peso totale delle formule in  $\mathcal{C}_x$

Il valore atteso rispetto a tutte le soluzioni  $x$  proposte dall'algoritmo  $A$  è

$$E[f_A(I)] = E\left[\sum_{i \in \mathcal{C}_x} w_i\right] = \sum_{i \in \mathcal{C}} (w_i \cdot Pr[i \in \mathcal{C}_x])$$

Sia  $k_i$  il numero di letterali della formula  $i \in \mathcal{C}$  e  $k_{\min} = \min_{i \in \mathcal{C}} k_i$

$$Pr[i \in \mathcal{C}_x] = 1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{k_i} \geq 1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{k_{\min}} \quad \text{per ogni } i \in \mathcal{C}$$

$$\Rightarrow E[f_A(I)] \geq \sum_{i \in \mathcal{C}} w_i \cdot \left[1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{k_{\min}}\right] = \left[1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{k_{\min}}\right] \sum_{i \in \mathcal{C}} w_i$$

e siccome  $f^*(I) \leq \sum_{i \in \mathcal{C}} w_i$  per ogni  $I \in \mathcal{I}$  ed  $E[\rho_A(I)] = f^*(I) / E[f_A(I)]$

si ottiene

$$E[\rho_A(I)] \leq 1 / \left[1 - \left(\frac{1}{2}\right)^{k_{\min}}\right] \leq 2$$