



Lezione 11

Assembly e Linguaggio Macchina

A. Borghese, F. Pedersini

Dipartimento di Scienze dell'Informazione
Università degli Studi di Milano

Sommario



- ❖ **Introduzione**
- ❖ Insieme delle istruzioni (ISA)
- ❖ Registri e memoria
- ❖ Formato delle istruzioni
- ❖ Codifica delle istruzioni
- ❖ Modalità di indirizzamento



C:

```
main()
{
    int i;
    int sum = 0;

    for (i = 0; i <= 100; i = i + 1)
        sum = sum + i*i;
}
```

Linguaggio macchina (MIPS)

```
00: 00100111101111011111111111111100000
04: 1010111110111111100000000000010100
08: 1010111110100100000000000000100000
0C: 1010111110100101000000000000100100
10: 1010111110100101000000000000100100
14: 101011111010010100000000000011000
18: .....
```

Assembly (MIPS):

```
main:
    subu $sp, $sp, 32
    sw $ra, 20($sp)
    sw $a0, 32($sp)
    sw $0, 24($sp)
    sw $0, 28($sp)
loop:
    lw $t6, 28($sp)
    lw $t8, 24($sp)
    mult $t4, $t6, $t6
    addu $t9, $t8, $t4
    addu $t9, $t8, $t7
    sw $t9, 24($sp)
    addu $t7, $t6, 1
    sw $t7, 28($sp)
    bne $t5, 100, loop
```

Linguaggio Assembly



- ❖ **ASSEMBLY: rappresentazione simbolica del linguaggio macchina**
 - Vero e proprio linguaggio di programmazione
 - Più comprensibile del linguaggio macchina in quanto utilizza simboli invece che sequenze di bit
- ❖ Rispetto ai linguaggi ad alto livello...
 - **Assembly è il linguaggio target di compilazione** di codice in linguaggi ad alto livello
 - Assembly fornisce **limitate forme di controllo** del flusso
 - Assembly **non prevede articolate strutture dati**
- ❖ **VANTAGGI: visibilità diretta dell'hardware**
 - Massimo sfruttamento delle potenzialità HW della macchina
 - Ottimizzazione delle prestazioni
- ❖ **SVANTAGGI:**
 - Mancanza di portabilità dei programmi
 - Maggiore lunghezza e difficoltà di comprensione



LIMITI:

- ❖ Le **strutture di controllo** hanno forme limitate
- ❖ Pochi **tipi di dati**: **interi**, **virgola mobile**, **caratteri**
- ❖ Gestione delle **strutture dati** e delle **chiamate a procedura** deve essere fatta in modo **esplicito** dal programmatore

- ❖ In alcune applicazioni conviene un **approccio ibrido**:
 - le **parti più critiche** del programma sono scritte in **Assembly** (per massimizzare le prestazioni)
 - le altre sono scritte in un **linguaggio ad alto livello** (prestazioni dipendono dalle capacità di ottimizzazione del compilatore)
 - Esempio: sistemi *embedded*, applicazioni in tempo reale

Fase di compilazione: C → Assembly



- ❖ **COMPILATORE**: sistema "automatico" di traduzione di un codice da linguaggi ad **alto livello** a linguaggio **Assembly**.

Programma in linguaggio ad alto livello (C)

```
n_maschi = n_maschi + nuovoMaschio
n_femmine = n_femmine + nuovaFemmina
n_personePerEta = n_persone[eta]
```



Compilatore



Programma in linguaggio assembly (MIPS)

```
add $2, $2, $4
add $3, $3, $2
lw $15, 4($2)
```



- ❖ Compilazione effettuata dall' **ASSEMBLER**

**Programma
in linguaggio
Assembly (MIPS)**

```
add $2, $4, $2  
add $3, $3, $2  
lw $15, 4($2)
```



Assembler



**Programma
in linguaggio
macchina**

```
011100010101010  
000110101000111  
000010000010000  
001000100010000
```



Linguaggio macchina:
il linguaggio di programmazione
direttamente comprensibile dalla macchina

- ❖ Ogni architettura di processore ha il proprio linguaggio macchina
 - Architettura definita dall' insieme delle istruzioni – *Instruction Set*
 - Due processori con la stessa architettura hanno lo stesso linguaggio macchina anche se le implementazioni hardware possono essere diverse

ISA (Instruction Set Architecture)
L'insieme delle istruzioni-macchina eseguibili
da una architettura di processore.



- ❖ Introduzione
- ❖ **Insieme delle istruzioni (ISA)**
- ❖ Registri e memoria
- ❖ Formato delle istruzioni
- ❖ Codifica delle istruzioni
- ❖ Modalità di indirizzamento

L'insieme delle istruzioni (ISA)



- ❖ Le istruzioni del linguaggio macchina di ogni calcolatore possono essere classificate in base:
 - alla loro **funzione (Categoria)**
 - al loro **formato (Tipo)**

- ❖ **MIPS**: categorie di istruzioni
 1. Istruzioni **aritmetico-logiche**;
 2. Istruzioni di **trasferimento da/verso la memoria**;
 3. Istruzioni di **salto** condizionato e non condizionato per il controllo del flusso di programma;

 4. Istruzioni di **trasferimento in ingresso/uscita (I/O)**.
 5. Istruzioni di **controllo**.



- ❖ Ogni istruzione aritmetica ha un numero prefissato di **operandi** (generalmente **tre**)
- ❖ **L'ordine** degli operandi è **fisso**:
 - **Prima il risultato** (registro *destinazione*)
 - **Poi i due operandi** (registri *sorgente*)
 - In alcuni casi il registro destinazione è implicito (es. moltiplicazione e divisione intera)
- ❖ Operandi e risultato sono **contenuti nei registri**
 - MIPS è un'architettura Load/Store

Esempio:

```
add $1, $4, $5 # somma il contenuto dei registri 4 e 5
                # e scrivi il risultato nel registro 1
```



- ❖ Istruzioni di trasferimento a memoria:
- ❖ **load e store**
 1. Trasferire l'istruzione dalla memoria alla *CPU*
 2. Operandi e risultati delle istruzioni devono essere trasferiti tra memoria e *CPU*
- ❖ Necessarie **diverse modalità** di trasferimento di dati/istruzioni tra memoria e registri della *CPU*:
 - **load** (caricamento) o **fetch** (prelievo) o **read** (lettura I/O)

```
lw $1, 0($4) # MEM[$4] -> $1
```
 - **store** (memorizzazione) o **write** (scrittura I/O)

```
lw $1, 0($4) # $1 -> MEM[$4]
```



- ❖ **Salto:** nel registro **PC** – *Program Counter* viene caricato l'indirizzo di salto, invece dell'indirizzo seguente.
- ❖ Istruzioni di salto condizionato (**branch**):
 - il salto viene eseguito solo se una certa condizione risulta soddisfatta.
- ❖ Istruzioni di salto incondizionato (**jump**):
 - il salto viene sempre eseguito
- ❖ Istruzioni di salto indirizzato da registro (**jump register**):
 - salto (incondizionato) all'indirizzo contenuto in un registro



- ❖ I.S.A. di MIPS: caratteristiche principali
- ❖ È un **ISA** di tipo **RISC**:
 - Istruzioni dell'ISA eseguite direttamente dall'hardware
 - ✦ In alcune CPU, l'istruzione è eseguita attraverso un **microprogramma**
 - Istruzioni facili da decodificare
 - ✦ Poche istruzioni, tutte di uguale lunghezza
 - ✦ Accesso alla memoria solo con istruzioni dedicate di caricamento/memorizzazione (**load/store**)
 - ✦ **Gli operandi** di un'istruzione si trovano necessariamente **nei registri del processore**.
 - Massimizzazione della velocità di completamento delle istruzioni



- ❖ Insieme delle istruzioni – I.S.A.
- ❖ **Registri e memoria**
- ❖ Formato delle istruzioni (MIPS)
- ❖ Codifica delle istruzioni (MIPS)
- ❖ Modalità di indirizzamento

I registri



REGISTRI:

- Ogni processore possiede un certo numero di registri
- ❖ **MIPS: Register File – 32 registri da 32-bit “general purpose”**
- ❖ **Utilizzo dei registri:**
 - In Assembly, li utilizzo per memorizzare informazioni (variabili)
 - Un compilatore associa automaticamente le **variabili di programma ai registri**
- ❖ **Convenzione di rappresentazione dei registri MIPS**
 - I registri possono essere **direttamente indicati con il loro numero (0 ... 31)** preceduto da \$:
\$0, \$1, ..., \$31
 - Si usano anche **nomi simbolici convenzionali**, preceduti da \$:
\$s0, \$s1, ..., \$s7 Per memorizzare **variabili “da salvare”**
\$t0, \$t1, ... \$t9 Per variabili **temporanee**



❖ Convenzione d'uso dei 32 registri "general purpose"

- è solo una convenzione!!!

Nome	Numero	Utilizzo
\$zero	0	costante zero
\$at	1	riservato per l'assemblatore
\$v0-\$v1	2-3	valori di ritorno di una procedura
\$a0-\$a3	4-7	argomenti di una procedura
\$t0-\$t7	8-15	registri temporanei (non salvati)
\$s0-\$s7	16-23	registri salvati
\$t8-\$t9	24-25	registri temporanei (non salvati)
\$k0-\$k1	26-27	gestione delle eccezioni
\$gp	28	puntatore alla global area (dati)
\$sp	29	stack pointer
\$s8	30	registro salvato (fp)
\$ra	31	indirizzo di ritorno

Registri MIPS "special purpose"



Altri registri MIPS utilizzati in programmazione:

- ❖ Registri "special purpose", per operazioni particolari:
- ❖ Registro di destinazione per le moltiplicazioni/divisioni
[hi , lo]
 - Registro doppio: 64 bit
 - Moltiplicazione: **hi: MSW, lo: LSW**
 - Divisione: **hi: resto lo: quoziente**
- ❖ 32 registri per le operazioni floating point (virgola mobile)
\$f0, ..., \$f31
 - Per le operazioni in doppia precisione si usano registri contigui:
\$f0, \$f2, \$f4, ...



- ❖ Si consideri il seguente segmento di programma C che utilizza 5 variabili:

$$f = (g + h) - (i + j)$$

- ❖ Il compilatore associa alle variabili presenti nel programma i registri presenti nella CPU.

- Ad es: variabili **f, g, h, i e j** associate ai registri

`$s0, $s1, $s2, $s3, $s4`

- ❖ Il compilatore introduce due variabili temporanee (**t0** e **t1**) che associa a due registri temporanei `$t0` e `$t1`

```
add $t0, $s1, $s2 # var. temp. t0 ← g + h
add $t1, $s3, $s4 # var. temp. t1 ← i + j
sub $s0, $t0, $t1 # f ← t0 - t1
```

La memoria nel MIPS



- ❖ La **memoria è vista** come un unico grande **array uni-dimensionale di bytes/words**
 - La memoria contiene sia istruzioni che dati (Von Neumann)
 - **Indirizzo di memoria** → indice all'interno dell'array

- ❖ **Indirizzamento al byte**

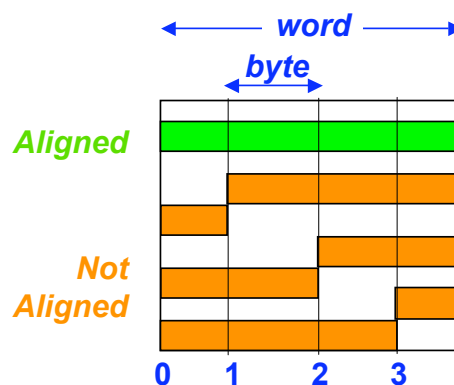
- l'indice punta ad un **byte** di memoria

- ❖ **Indirizzamento alla parola**

- La memoria è vista come un array di **PAROLE**
- **32 bit**: gli indirizzi di parole consecutive differiscono di un **fattore 4**

- ❖ **Alignment:**

- L'indirizzamento al byte mi permette di scrivere a cavallo tra 2 parole
- Le parole devono avere indirizzi **MULTIPLI** della loro dimensione





“Endianess” e “alignment”

❖ Endianess:

come si rappresenta un dato su più bytes

Big Endian:

Word address = address of MSB
(most significant byte)

- Motorola 68k, PowerPC, MIPS, Sparc, HP-PA

Little Endian:

Word address = address of LSB
(least significant byte)

- Intel x86, DEC Vax, DEC Alpha

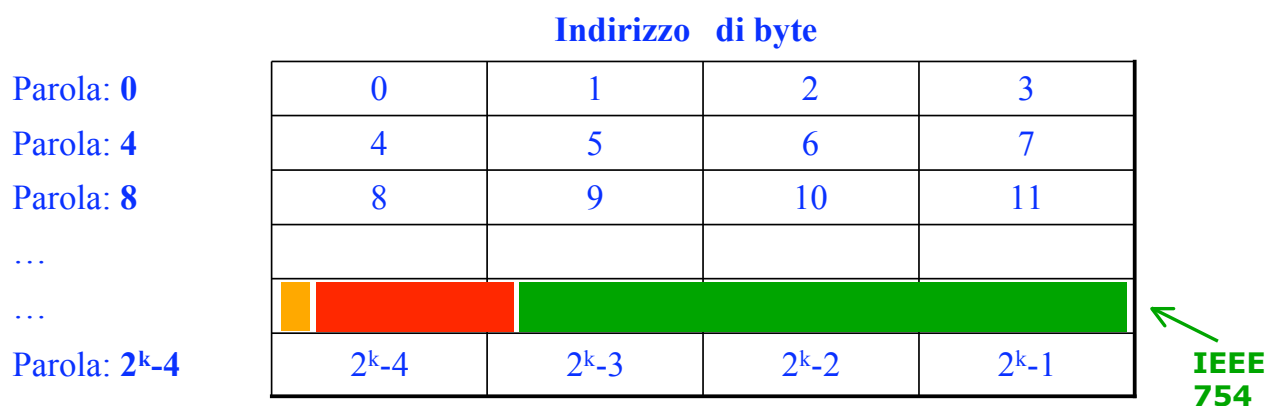


Disposizione Big-Endian



Big-endian:

- ❖ i byte sono numerati partendo dalla posizione più significativa;
- ❖ indirizzo di parola = indirizzo del suo byte più significativo.





Little-endian:

- ❖ i byte sono numerati partendo dalla posizione meno significativa;
- ❖ indirizzo di parola = indirizzo del suo byte meno significativo.

Indirizzo di byte

Parola: 0	3	2	1	0
Parola: 4	7	6	5	4
Parola: 8	11	10	9	8
...				
...				
Parola: 2^k-4	2^k-1	2^k-2	2^k-3	2^k-4

IEEE 754

Indirizzamento della memoria: MIPS

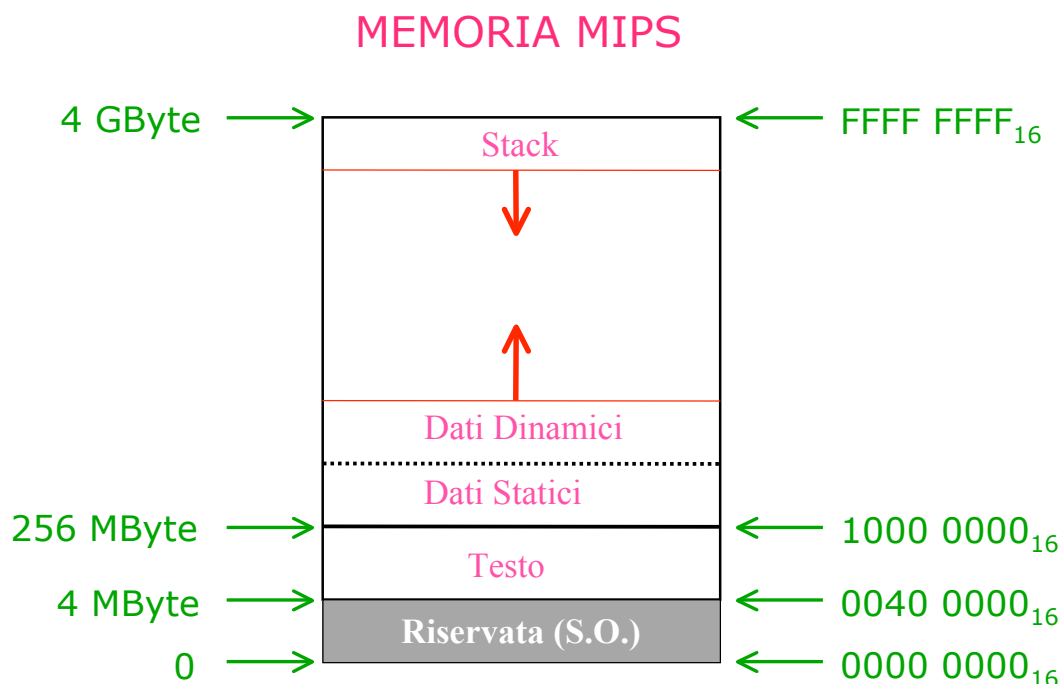


MIPS memory:
32-bit words – big-endian

Indirizzo word	Indirizzo byte				
0	0	0	1	2	3
1	4	4	5	6	7
2	8	8	9	10	11
$2^k/4$	2^k	2^K	$2^K + 1$	$2^K + 2$	$2^K + 3$



- ❖ Organizzazione memoria MIPS Intel:
- ❖ La memoria associata un programma è divisa in **tre parti**:
 - **Segmento testo**: contiene le istruzioni del programma
 - **Segmento dati**: contiene i dati di elaborazione
Ulteriormente suddiviso in:
 - ✦ **dati statici**: contiene dati la cui dimensione è conosciuta al momento della compilazione e il cui intervallo di vita coincide con l'esecuzione del programma
 - ✦ **dati dinamici**: contiene dati ai quali lo spazio è **allocato dinamicamente** al momento dell'esecuzione del programma su richiesta del programma stesso.
 - **Segmento stack**: contiene lo stack **allocato automaticamente** da un programma durante l'esecuzione.



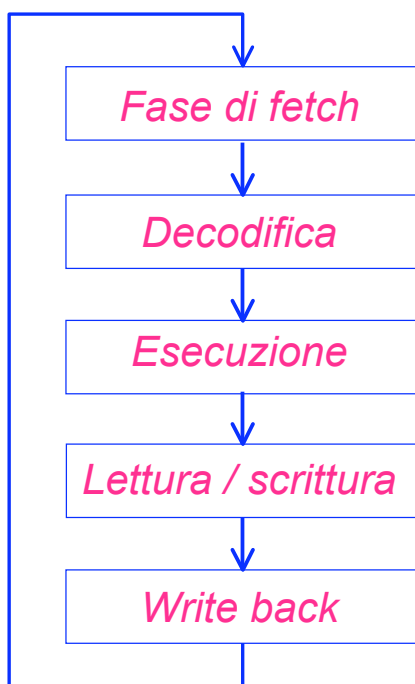


- ❖ Introduzione
- ❖ Insieme delle istruzioni (ISA)
- ❖ Registri e memoria
- ❖ **Formato delle istruzioni**
- ❖ Codifica delle istruzioni
- ❖ Modalità di indirizzamento

Formato di un'istruzione



Ciclo di esecuzione di un'istruzione MIPS



- ❖ **Tipo di Istruzione**
 - Categoria funzionale (salto, accesso a memoria, logico-aritmetica)
- ❖ **Formato e codifica di un'istruzione**
 - Tipo e dimensione istruzione
 - Posizione operandi e risultato
 - Tipo e dimensione dei dati
 - Operazioni consentite



- ❖ **Tutte le istruzioni MIPS hanno la stessa dimensione: 32 bit**
 - I 32 bit hanno un significato diverso a seconda del formato (o tipo) di istruzione
 - il tipo di istruzione è riconosciuto in base al valore di alcuni dei bit più significativi

(6 bit: codice operativo - *OPCODE*)

- ❖ **Le istruzioni MIPS sono di 3 tipi – 3 formati**
 - **Tipo R (register)** Istruzioni aritmetico-logiche
 - **Tipo I (immediate)** Istruzioni di accesso alla memoria o contenenti delle costanti
 - **Tipo J (jump)** Istruzioni di salto

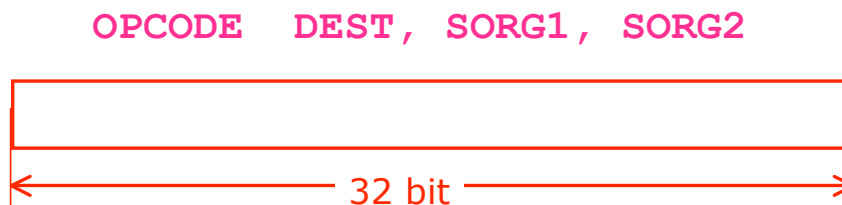


- ❖ **Tipi di istruzioni MIPS**
 - Istruzioni aritmetico-logiche
 - Istruzioni di trasferimento dati
 - Istruzioni di salto



Istruzioni aritmetico-logiche

- ❖ MIPS: un'istruzione aritmetico-logica possiede **tre operandi**:
 - **due registri** contenenti i valori da elaborare (**2 registri sorgente**) oppure **1 registro** (1° operando) ed un **numero** (2° operando)
 - **un registro** che conterrà il risultato (**registro destinazione**)
- ❖ L'ordine degli operandi è fisso
 - Prima il registro destinazione, poi i due registri sorgente, in ordine
- ❖ **Struttura istruzione, in Assembly**:
 - codice operativo e tre campi relativi ai tre operandi:



Istruzioni: *add, sub, tipo R*



❖ **add: Addizione**

`add rd, rs, rt`

- somma il contenuto di due registri sorgente **rs** e **rt**
- e mette la somma nel registro destinazione: **rd**

`add rd, rs, rt # rd ← rs + rt`

❖ **sub: Sottrazione**

`sub rd rs rt`

- sottrae il contenuto di due registri sorgente **rs** e **rt**
- e mette la differenza nel registro destinazione **rd**

`sub rd, rs, rt # rd ← rs - rt`



```
addi $s1, $s2, 100    #add immediate
```

```
subi $s1, $s2, 100    #sub immediate
```

- Somma/sottrazione di una costante: il valore del secondo operando è presente nell'istruzione come costante (ultimi 16 bit dell'istruzione)

```
addu $s0, $s1, $s2    #add unsigned
```

```
subu $s0, $s1, $s2    #sub unsigned
```

- L'operazione viene eseguita tra **numeri senza segno**

```
addiu $s0, $s1, 100   #add immediate unsigned
```

```
subiu $s0, $s1, 100   #sub immediate unsigned
```

- Il secondo operando è una **costante, senza segno**

Moltiplicazione



❖ Assembly MIPS:

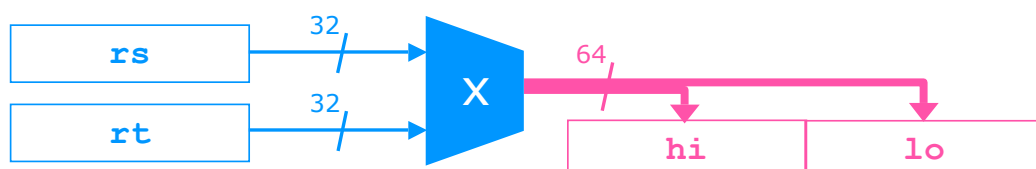
```
mult rs rt            # multiply
```

```
multu rs rt           # unsigned multiply
```

- La moltiplicazione di due numeri di **32 bit** dà come risultato un numero rappresentabile in **64 bit**
- Il registro destinazione è **implicito**: il risultato viene posto sempre in due registri dedicati: [**hi** , **lo**]

HIGH-order 32-bit word → **hi**

LOW-order 32-bit word → **lo**





- ❖ Il risultato di moltiplicazione / divisione si preleva dal registro **hi** e dal registro **lo** utilizzando le due istruzioni:

```
mfhi rd      # move from hi: rd ← hi
mflo rd      # move from lo: rd ← lo
```

- ❖ Il risultato viene trasferito nel registro destinazione specificato

Divisione



- ❖ Divisione in MIPS:

```
div rs rt      # division: rs/rt
divu rs rt     # unsigned division
```

- ❖ Come nella moltiplicazione, anche nella divisione il registro destinazione è **implicito**, di **dimensione doppia**: [hi , lo]

- Necessari 64 bit: quoziente (32 bit) + resto (32 bit)
- Quoziente (intero) della divisione nel registro **lo**
- Resto della divisione nel registro **hi**

QUOZIENTE (32-bit) → **lo**

RESTO (32-bit) → **hi**



Pseudoistruzioni

- ❖ Per semplificare la programmazione, in ogni Assembly vengono definite alcune **pseudoistruzioni**
 - Significato intuitivo
 - Non hanno un corrispondente 1 a 1 con le istruzioni dell'ISA
- ❖ **Vantaggi:**
 - **Parziale standardizzazione** del linguaggio Assembly
 - ✦ La stessa pseudoistruzione viene tradotta in modi differenti, per architetture (I.S.A.) differenti
 - **Rappresentazione più compatta ed intuitiva** di istruzioni Assembly comunemente utilizzate
 - ✦ La traduzione della pseudoistruzione nelle istruzioni equivalenti viene attuata automaticamente dall' Assembler



Esempi:

Pseudoistruzione:

```
move $t0, $t1  
# t0 ← t1
```

→

Codice MIPS:

```
add $t0, $zero, $t1
```

```
mul $s0, $t1, $t2  
# s0 ← t1*t2
```

→

```
mult $t1, $t2  
mflo $s0
```

```
div $s0, $t1, $t2  
# s0 ← t1/t2
```

→

```
div $t1, $t2  
mflo $s0
```